

和利时获三份电力设备供应合同

和利时自动化12月27日公布，该公司分别与广东粤江火力发电厂、陕西Dianta火力发电厂和桂林盘县火力发电厂签订了设备供应合同，分别向三

自动化软件之家——北京九思易公司签约立友信

近日，北京九思易自动化软件有限公司签约立友信MyCRM客户关系管理软件。为了更好的实现销售过程的细化、量化管理，更好的提升销售成功率，九思易公司希望导入专业的CRM软件系统。此次CRM系统选型，九思易公司主要是看重立友信（www.mycrm.com.cn）客户关系管理软件系统的强大功能和“翱突III”口能力。九思易公司正处在飞速的发展期，立友信MyCRM客户关系管理软件

南车电机“牵引”高速动车跨域技术“高峰”

在完全没有国外技术可以参考的条件下，本土化的研发团队展开科技攻关，南车株洲电机有限公司创造了世界高速动车组牵引动力领域又一座“高峰”。近日，中国更高等级动车组下线，其核心动力一牵引电机、牵引变压器完全由南车株洲电机有限公司自主研制。与之前世界最先进的CRH380A新一代高速动车组相比，该型号动车组“心脏”在安全节能与功率等级方面取得重大突破，稳定功率提升1倍，功率密度提升60％以上。该型牵引电机、变压器整体绝缘水平达到F级，大大提高其在高电压下的安全性能；高燃点环保冷却介质的使用，不仅做到了对环境的零污染，也大幅增强了其在运营过程中的安全。试制过程中，“南车电机”引进世界上最规范的验证体系，进行世界上最严格的型式试验，各项数据指标完全符合IEC（国际电工委员会）标准，达到设计要求，是名副其实的高速动车组“绿色心”。

三旺通信为南京铁路站提高配电自动化解决方案

南京是全国有名的历史文化名城，近半个世纪以来，南京发展的成就也是令人瞩目的。在交通方面，南京已发展成为全国铁路交通的大枢纽，南京南站更是一个连接5条高等级铁路的枢纽站——京沪高铁、沪汉渝蓉城际铁路、宁安城际、宁杭城际还有沪宁城际！南京南站作为一个交通枢纽工程，需要各方的通力合作才能完成。而此次的高压配电监控系统也是南京南站项目组成的一个大项目之一。随着经济的发展，配电网自动化监控的技术要求越来越高。配电网自动化实施涉及的部门多，投资大，是一项系统工程，单就监控系统的通信方面，就包括对子站、主站对现场终端、子站之间、现场

家火电厂的2X660MW发电机组提供自行研发的DCS（分布控制系统）产品。预期这批产品将于2012年底交付。超强的客户化能力，不但很好的满足了九思易公司营销的需求，而且，这种超强的“翱突III”口能力，更可以很好的实现企业未来的业务和管理变迁的需要。北京九思易自动化软件有限公司位于有“爸泄口壘”之称的中关村，是专业从事工业自动化软硬件研发、销售、系统集成和技术服务的中外合资高新技术企业，是工业自动化监控领域的软件专家。

体内介入诊疗与手术具有安全、可靠等特征，并能显著降低医疗费用与康复时间。可通过口服并能实现胃肠道内主动驱动的胶囊机器人近日取得新进展，有望突破现有医疗技术的局限性，在诊疗、施药、外科手术等方面将起到重要作用，使胃肠道某些无法触及盲区内的疾病诊疗成为可能，其研究成果必将在医学工程领域产生重大变革，并迅速成为医学工程研究领域的主流。

由大连理工大学机械工程学院现代制造技术研究所张永顺教授担任第一作者撰写的《肠道内多胶囊机器人的控制策略》一文提出了同一磁场下对多个胶囊机器人实施驱动控制的方法，实现了多机器人群组操作与控制，为同一体内驱动环境下对多胶囊机器人分别实施摄像、取样、诊断、喷药等多任务奠定了基础。该文发表在《中国科学技术科学》2011年第11期上。该研究工作的创新点在于提出了胶囊机器人临界间隙和启动转的概念，进而提出了同一磁场下对多个胶囊机器人实施驱动控制的方法，并解决了多胶囊机器人的螺旋参量的优化设计问题。人体肠道具有非结构化等特征，研究的最大技术瓶颈是如何实现胶囊机器人在体内弯曲环境内驱动行走，这也是实用化的关键。

研华科技就油气生产物联网与雅丹科技签署战略合作协议

日前，全球领先的创新嵌入式产业电脑&自动化解决方案提供厂商研华科技与北京雅丹科技开发有限公司在北京举行战略合作签约仪式。此协议的签署旨在进一步加强双方战略合作、致力于加大物联网技术应用，携手助力油气生产物联网。研华（中国）公司工业自动化事业群总经理蔡奇男、北京雅丹石油技术开发有限公司总经理檀朝东、北京雅丹科技开发有限公司副总经理张杰、北京雅丹石油技术开发有限公司技术总监檀革勤、研华（中国）公司物联网业务总监赵国祥等出席签约仪式。一直以来，研华科技致

胶囊机器人研究取得新进展

制的方法，实现了多机器人群组操作与控制，为同一体内驱动环境下对多胶囊机器人分别实施摄像、取样、诊断、喷药等多任务奠定了基础。该文发表在《中国科学技术科学》2011年第11期上。该研究工作的创新点在于提出了胶囊机器人临界间隙和启动转的概念，进而提出了同一磁场下对多个胶囊机器人实施驱动控制的方法，并解决了多胶囊机器人的螺旋参量的优化设计问题。人体肠道具有非结构化等特征，研究的最大技术瓶颈是如何实现胶囊机器人在体内弯曲环境内驱动行走，这也是实用化的关键。

国家能源科技“十二五”规划正式发布

和相关性，划分了4个重点领域：勘探与开采技术、加工与转化技术、发电与输电技术和新能源技术。将已具备一定基础并在“十二五”期间能够实现产业化的重大科技工作作为主要任务，在上述领域中确定了19个能源应用技术和工程示范重大专项，制定了实现发展目标的技术路线图。针对重大专项中需要突破的关键技术，规划了37项重大技术研究、24项重大技术装备、34项

目前，该项目终于突破了空间万向旋转磁场这一关键技术，实现了胶囊机器人在弯曲环境内的驱动。旋转磁场是向三轴正交嵌套的亥姆霍兹线圈装置施加幅值和相位可调的同频谐波电流叠加而成，通过数字化控制可方便的改变旋转磁场的旋转轴方向，旋转磁场的转速、旋向方便可调。在此之前，意大利比萨大学Federico Carpi等人采用大型磁铁旋转产生均匀旋转磁场，实现胶囊机器人姿态调整，但不能实现磁场旋转方向的改变。万向旋转磁场适宜在肠道复杂结构内驱动，攻克了转弯这个难关，使我国胶囊机器人

重大示范工程和36个技术创新平台。在新能源技术领域，确定先进核能发电技术、大型风力发电技术、高效大规模太阳能发电技术、大规模多能源互补发电技术和生物质能的高效利用技术等5个能源应用技术和工程示范重大专项。其中，规划13项重大技术研究、7项重大技术装备、12项重大示范工程和11个技术创新平台。到2015年，将形成自主知识产权的堆型及

这一领域的研究又前进了一大步，为临床应用奠定了坚实的基础。该技术与显影技术相结合可望实现临床应用。目前，他们正在进行胶囊机器人多楔形效应驱动原理的研究，并再次得到了国家自然科学基金的资助。目的是优化最大限度产生多楔形效应的机器人结构，提高大间隙的情形下的驱动能力。多楔形效应可望进一步突破胶囊机器人的驱动性能。此外，还要解决胶囊机器人在弯曲肠道内的定位与驱动问题才能使临床应用成为可能。

相关设计、制造关键技术，并在高温气冷堆核电站商业运行、快堆核电站技术等方面取得突破。掌握6～10兆瓦风电机组整机及关键部件的设计制造技术，实现太阳能电池低成本、大规模的产业化应用，开发以木质纤维素为原料生产乙醇、丁醇等液体燃料及适应多种非粮原料的先进生物燃料产业化关键技术等。

研华科技就油气生产物联网与雅丹科技签署战略合作协议

业，立足油气田勘探开发中的自动化硬软产品和工程技术服务等一系列业务，多年来专注于油气田开发工程等领域，开发了测控硬件产品及油气田生产决策分析软件等，在油气生产物联网领域积累了丰富的实践经验，其技术优势突出。此次，研华科技与雅丹科技强强联手，确立战略合作伙伴关系，未来双方将就油气生产物联网方案研究展开合作事宜，真正实现资源共享、优势互补，共同致力于油气生产物联网解决方案研发和工程实施工作。

美国邦纳被评为物流技术装备业用户满意品牌

美国邦纳是以传感、检测为核心的自动化技术专家，拥有最为齐全的产品线，包括PLC、HMI、传感器、工业无线网络产品、工业测量与检测产品、机器视觉、条码阅读器、编码器等。邦纳一直以来在物流技术装备业为客户提供高品质的自动化解决方案，满足了客户对现代物流之高效率、高强度、高准确率等方面的苛刻要求。此次，美国邦纳获得了物流技术装备业之用户满意品牌，不仅是对邦纳过去的肯定，更是对邦纳未

来的工作提出了更高的要求，我们将一如既往的为我们

们的客户提供满意的物流自动化解决方案。

